

Elektrischer Parallelgreifer EIG2-13050 2-Finger

EIG ist ein elektrischer 2-Finger-Parallelgreifer, der mit zwei symmetrischen, parallel zueinander stehenden Fingern ausgestattet ist.

Vorteile

- Kompakte Größe
- Schlanker rechteckiger Körper mit fünf Einbaupositionen für eine flexible Montage
- Griffkontrolle: Kraft und Position programmierbar
- Öffnungs- und Schließzeiten sind über die Geschwindigkeit programmierbar
- Griff-Feedback und Teileerkennung: Der Greiferstatus kann an der SPS/Steuerung abgelesen werden und wird über LEDs am Gerät visualisiert
- Mehrere Kommunikationsmodi: Der Greifer unterstützt das Modbus RTU Protokoll und die Steuerung im IO-Modus. Andere Protokolle wie USB und ETHERNET können über einen Protokollkonverter implementiert werden
- Greifersteuerung integriert
- Bremsenverriegelung auf Anfrage



LEISTUNGSBESCHREIBUNG

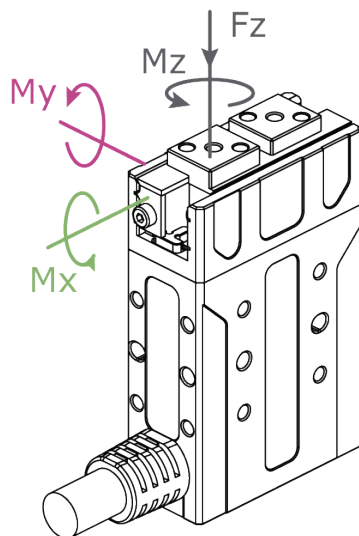
Modell	Hub pro Backe	Greifkraft pro Backe	Gesamte Greifkraft	Öffnungs-Schließzeit	Nennspannung	Nominal Strom	Max Strom	Wiederholgenauigkeit (Positionierung)	Empfohlenes Werkstück Gewicht*	Gewicht
EIG2-13050	13 mm 0.51 in	15 - 50 N 3.37 - 11.24 lb	30 - 100 N 6.74 - 22.48 lb	0.3 / 0.3 s	24 V DC ± 10%	0.25 A	0.50 A	± 0.02 mm ± 0.001 in	1.00 kg 2.20 lb	0.40 kg 0.88 lb

* Empfohlenes Gewicht des Werkstückes hängt von der Form, dem Material, der Oberfläche und der Beschleunigung der Bewegung des Stückes ab.

Kommunikationsschnittstelle **Standard: Modbus RTU (RS485), Digital I/O**
Optional: TCP/IP, USB2.0, CAN2.0A, PROFINET, EtherCAT

IP Schutzklasse **IP 40**
Schallemission (Schalldruck) **≤ 40 dB(A) in alle Richtungen**
Empfohlene Betriebsumgebung **0-40 °C (32-104 °F), < 85% RH**

Für diesen Greifer empfehlen wir die Verwendung der Standardgreiffinger.



Zulässige vertikale Belastung (statisch)

Fz 150 N (33.72 lb)

Zulässiges Moment (statisch)

Mx 2.5 Nm (22.13 in-lb)

My 2.0 Nm (17.70 in-lb)

Mz 3.0 Nm (26.55 in-lb)

