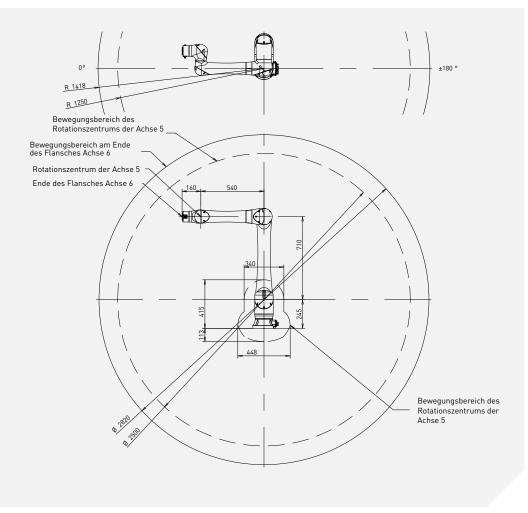
CRX-20iA/L





			Arbeitsbereich (°)						Achsgeschwindigkeit (°/s) *2									
Achsanzahl	Wiederhol- genauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)		A2	А3	A4	A5	A6	A1	A2	А3	A4	A5	A6	Maximale Lineargeschwin- digkeit (mm/s)	A4 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²)	A5 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²)	A6 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²)
6	± 0.04*	41	360	360	540	380	360	450	80	80	120	112	90	112	1000	70.0/4.00	64.0/4.00	30.0/2.00



Ä Robot	CRX-20iA/L
Roboteraufstellmaße [mm]	190
Bodenmontage	•
Deckenmontage	•
Wandmontage	•
Steuerung	R-30 <i>i</i> B Plus
Schaltschranktyp Mini Plus	•
Abmaße [mm]	410 x 277 x 370
Tablet TP	•
Stromanschlüsse	
Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]	-
Elektrische Spannung 50/60Hz ,1 Phase [V]	200-230
Durchschnittliche Leistung [kW]	0.4
Integrierte Funktionen	
Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)	2/2 *3
Integrierte Luftzufuhr	-
Umgebung	
Schallleistungspegel [dB]	<70
Umgebungstemperatur [° C]	0-45
Luftfeuchtigkeit [%]	≤ 75 *4
Luftfeuchtigkeit - kurzfristig [%RH]	≤ 95 *5
Schwingungsbeschleunigung [m/s²]	≤4.9 (0.5G)
Schutzart	
Mechanik Standard/optional	IP67
Hendgelenk & A3 Arm Standard/optional	IP67

- *2) Bei kurzen Distanzen kann es vorkommen, dass die Geschwindigkeit den angegebenen Maximalwert nicht erreicht.
- *3) RS485 Schnittstelle inklusive.
- *4) Weder Tau noch Frost zulässig.
- *5) Innerhalb eines Monats.
- Standard o Auf Anfrage - Nicht verfügbar
 - [] mit Hardware- und/oder Software-Option *basierend auf IS09283